

Bluetooth® Low Energyで IoTを体験しよう

セミナーテキスト

2020年12月2日

MCP-AA-20-0134

ルネサス エレクトロニクス株式会社

I o T ・ インフラ事業本部

コア技術開発統括部

無線技術部

I o T ・ インフラ事業本部

汎用MCU事業部

汎用MCUプロダクトマーケティング部

目次

■ 目的	ページ 3
■ 準備	ページ 4
■ 環境	ページ 7
■ プログラムのダウンロード	ページ 13
■ プログラムの解説	ページ 17
■ アドバタイズ	ページ 21
■ コネクション	ページ 28
■ センサデータ送信	ページ 35
■ 最後に	ページ 47

※ Android は Google LLC の商標です。

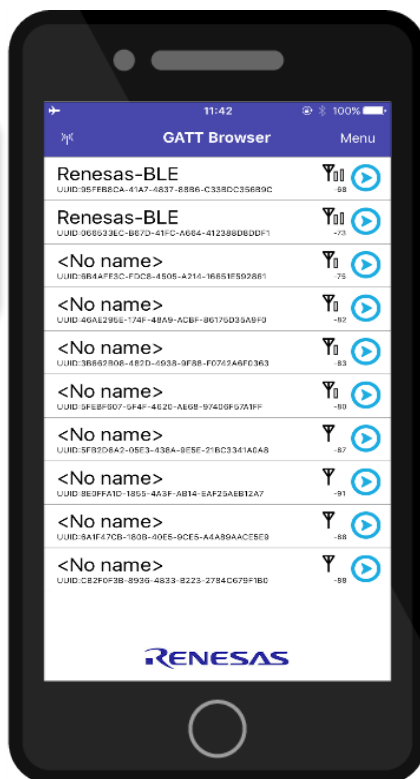
※ Bluetooth® のワードマークおよびロゴは、Bluetooth SIG, Inc. が所有する登録商標であり、ルネサス エレクトロニクス株式会社はこれらのマークをライセンスに基づいて使用しています。その他の商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。

目的

- RL78/G14 Fast Prototyping Boardと、RL78/G1D BLE Module Expansion Boardを使用して、Bluetooth® Low Energyの動作を体験していただくことで、Bluetooth® Low Energy 無線通信の導入に必要な基礎知識を習得することができます。

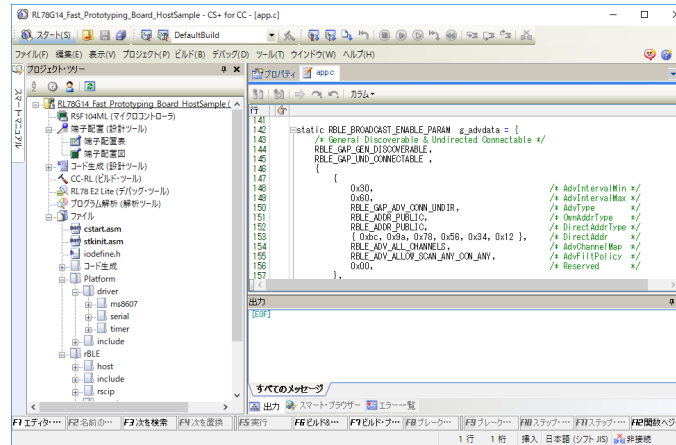
準備 (1)

- スマートフォンにGATTBrowserをインストールしてください。



準備（2）

- PCにCS+とRL78ファミリ用Cコンパイラパッケージをインストールしてください。



下記URLから「RL78ファミリ用Cコンパイラパッケージ（統合開発環境つき）」をダウンロードすることができます。

<https://www.renesas.com/software-tool/c-compiler-package-rl78-family>

準備（3）

- 「Bluetooth® Low Energy プロトコルスタック Fast Prototyping Board ホストサンプル」
(R01AN4834)
のアプリケーションノートに入っているプログラムを使用します。
<https://www.renesas.com/jp/ja/document/scd/1285966>

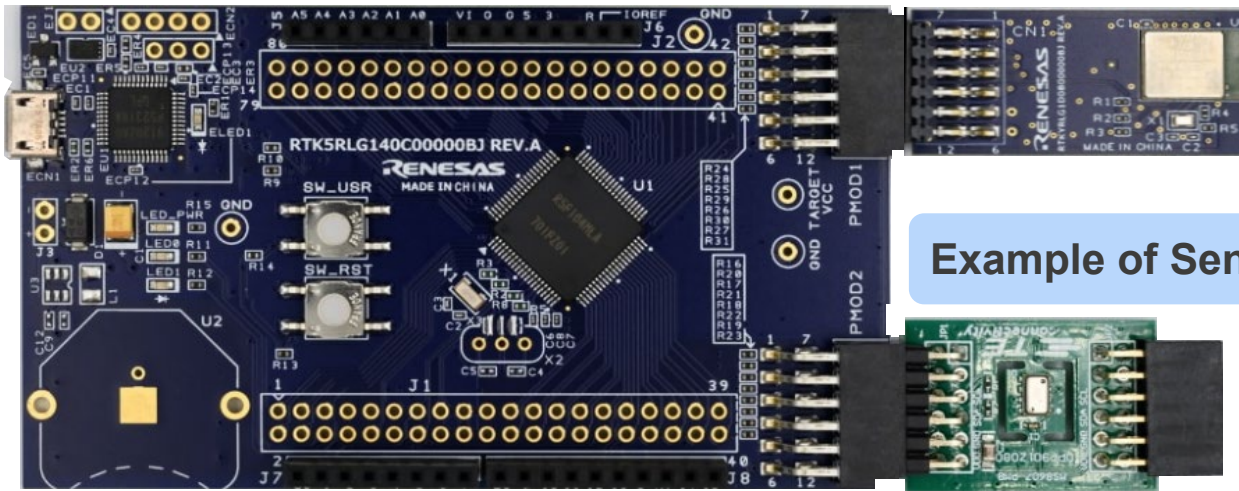
ダウンロードした圧縮ファイルを任意の場所に解凍してください。

環境

使用する評価ボード

A) RL78/G14 Fast Prototyping Board
(RTK5RLG140C00000BJ)
※以降、「RL78/G14 FPB」と記載します。

B) RL78/G1D BLE Module Expansion Board
(RTKYRLG1D0B00000BJ)
※以降、「RL78/G1D Module」と記載します。

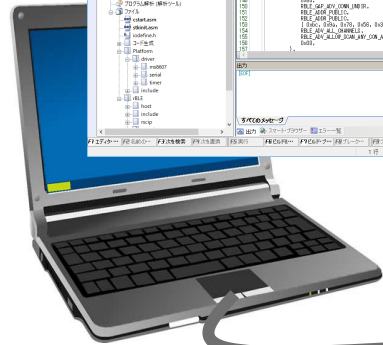
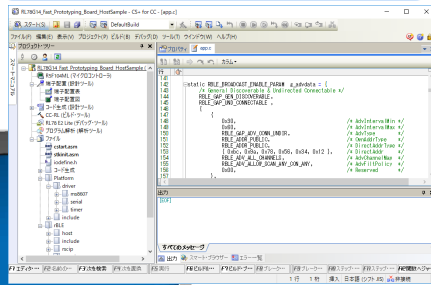


A) RL78/G14 Fast Prototyping Board (RL78/G14 FPB)
<https://www.renesas.com/rl78g14-fast-prototyping-board>

B) RL78/G1D BLE Module Expansion Board (RL78/G1D Module)
<https://www.renesas.com/RTKYRLG1D0B00000BJ>

機器の構成

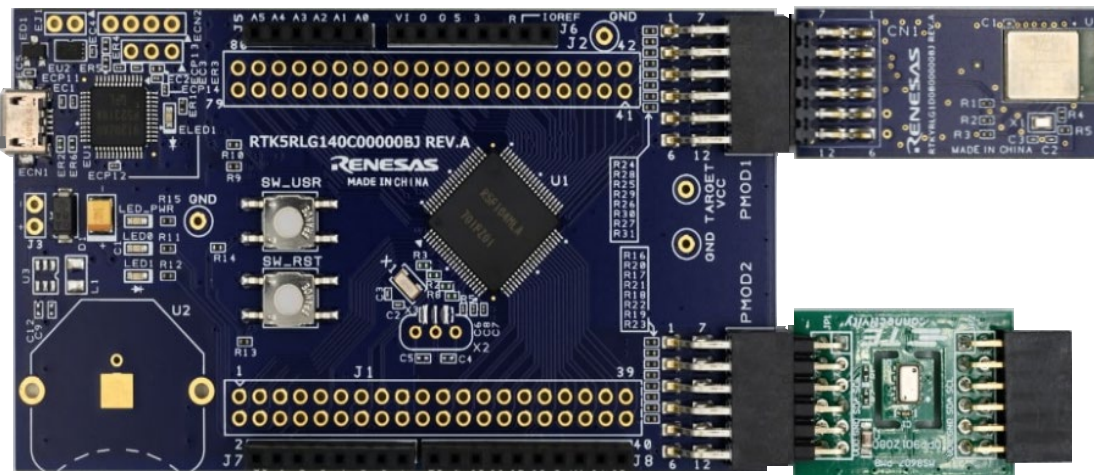
A) PC 統合開発環境 CS+



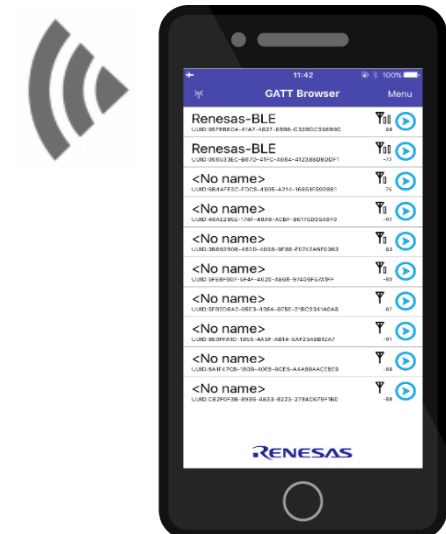
USB

- 電源供給
- プログラムのダウンロードや実行

B) 評価ボード RL78/G14 FPB + RL78/G1D Module + Sensor



C) スマートフォン Android™ または iOS端末



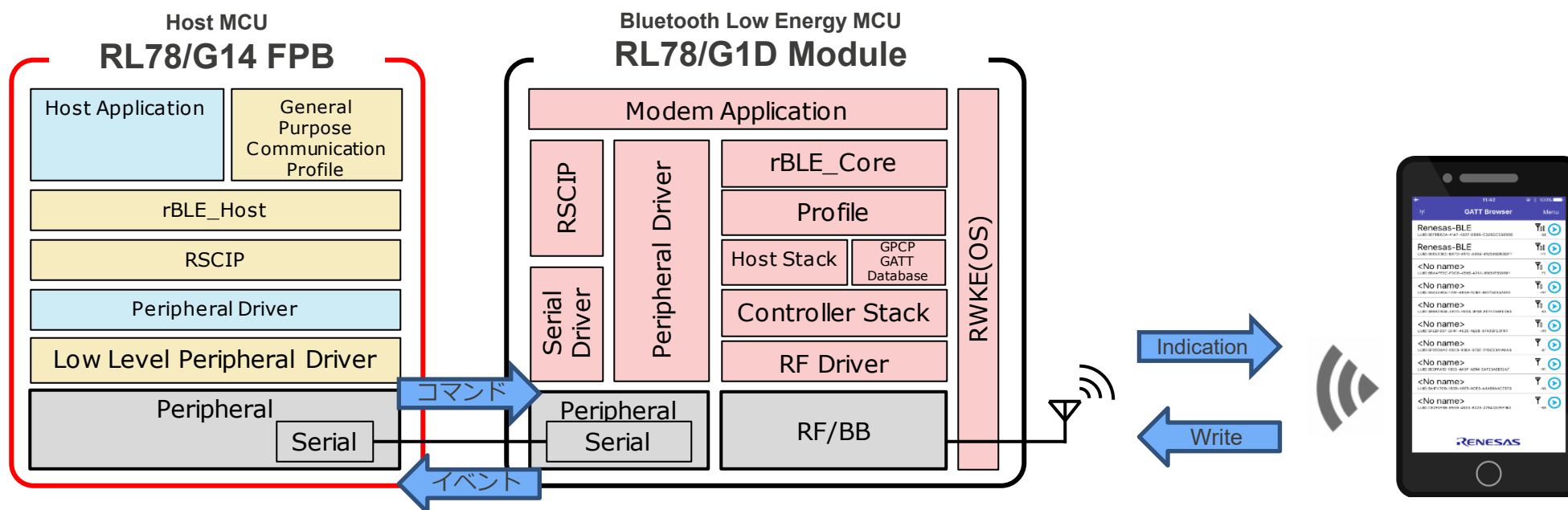
- PCでCS+を実行して、プログラムのダウンロードや実行を行います。
- RL78/G14 FPBは、RL78/G1D Moduleを制御します。
RL78/G1D Moduleは、スマートフォンとBluetooth Low Energyで通信します。
Sensorは、温度、気圧、湿度を測定します。
- スマートフォンは、RL78/G1D ModuleとBluetooth Low Energyで通信してSensorの測定結果を表示します。

BLEプロトコルスタック構成

■ BLEプロトコルスタックにはユーザアプリケーションに応じた2つの構成があります。

1. **組み込み構成** : RL78/G1D単体で動作します。
2. **モデム構成** : Host MCUからBluetooth Low Energy MCUを制御します。

本資料では、BLEプロトコルスタックのモデム構成を使います。



モデム構成説明

■ モデム構成ソフトウェア

Host MCUソフトウェア

ソフトウェア	機能	ソフトウェア開発
Host Application	rBLE の初期化 rBLE コマンドの実行スケジューリング rBLE イベントコールバックの登録	コーディングが 必要
General Purpose Communication Profile (GPCP)	GATT API を使用した独自プロファイル	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
rBLE_Host	rBLE API 提供 イベントコールバックの実行	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
RSCIP	シリアル通信プロトコルの制御	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
Peripheral Driver	Host MCU 周辺機能の制御	コーディングが 必要
Low Level Peripheral Driver	Host MCU 周辺機能のプリミティブな制御	コーディングが不要 (ツール自動生成) ^{注2}

【注】 1. ソフトウェア開発用コードファイルはBLE プロトコルスタックが提供。
2. ソフトウェア開発用コードファイルはコード生成ツールが自動生成。

Bluetooth Low Energy MCUソフトウェア

ソフトウェア	機能	ソフトウェア開発
Host Application	rBLE の初期化 rBLE コマンドの実行スケジューリング rBLE イベントコールバックの登録	コーディングが 必要
General Purpose Communication Profile (GPCP)	GATT API を使用した独自プロファイル	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
rBLE_Host	rBLE API 提供 イベントコールバックの実行	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
RSCIP	シリアル通信プロトコルの制御	コーディングが不要 (ソースコード提供) ^{注1}
Peripheral Driver	Host MCU 周辺機能の制御	コーディングが 必要
Low Level Peripheral Driver	Host MCU 周辺機能のプリミティブな制御	コーディングが不要 (ツール自動生成) ^{注2}

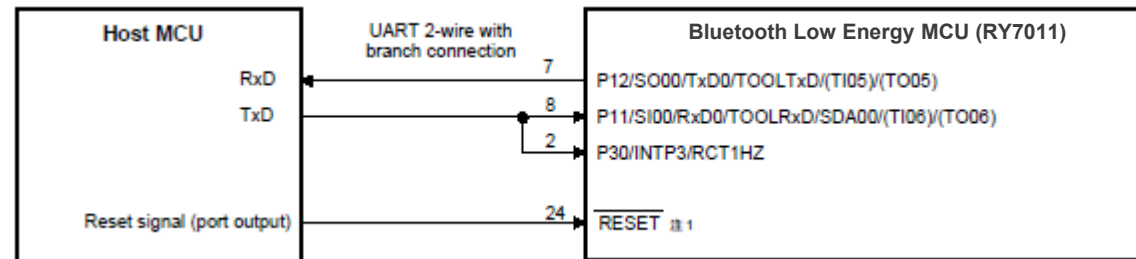
【注】 1. ソフトウェア開発用コードファイルはBLE プロトコルスタックが提供。
2. ソフトウェア開発用コードファイルはコード生成ツールが自動生成。

RL78/G1D Module搭載製品(RY7011)をご使用の場合、動作確認用ファームウェアが書き込まれていますのでソフトウェアのコーディングは必要ありません。

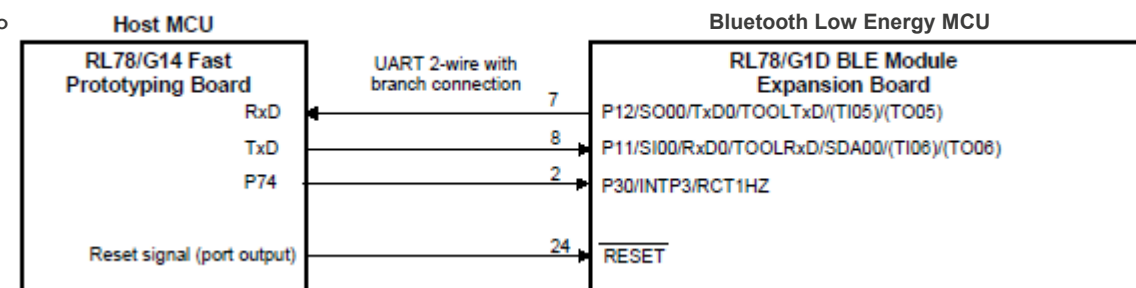
RL78/G14 FPB と RL78/G1D MODULEのシリアル接続方式

- UART 2線分岐接続方式を使います。

1. Host MCUと、Bluetooth Low Energy MCUの接続。



2. Host MCU(RL78/G14 Fast Prototyping Board)と、Bluetooth Low Energy MCU(RL78/G1D Module Expansion Board)の接続。



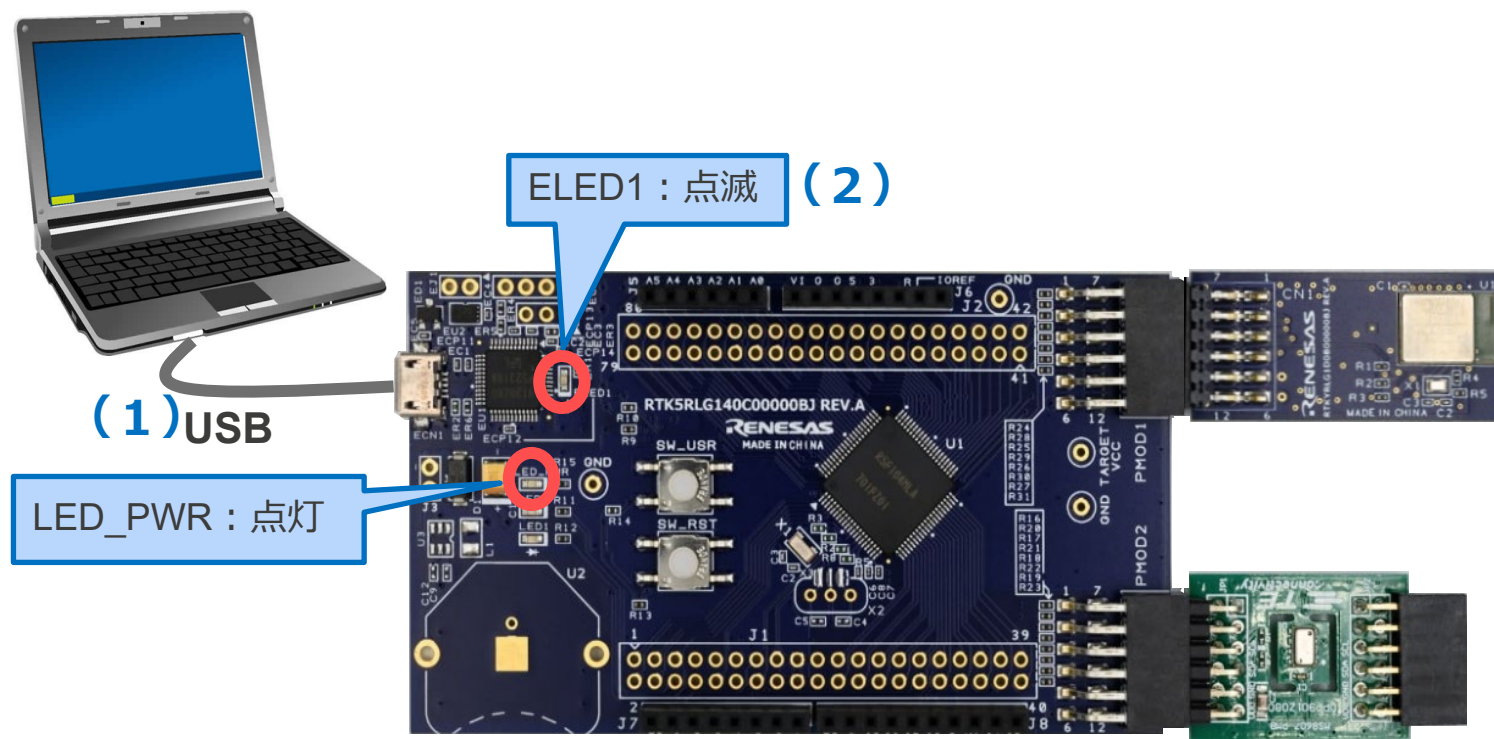
※ 2つのボードはPmod™ インタフェースで接続されているためHost MCUのTx/Dラインを分岐してRY7011の2ピンへ入力することができません。代わりにHost MCUのポート機能でRY7011の2ピンへLowレベルを入力することにより、疑似的にUART 2線分岐接続方式で通信できるようになります。

プログラムのダウンロード

RL78/G14 FPBとPCをUSBケーブルで接続

■ CS+でコンパイルしたプログラムを、RL78/G14 FPBにダウンロードします。

1. RL78/G14 FPBとPCをUSBケーブルで接続してください。
2. ELED1が点滅、LED_PWRが点灯します。



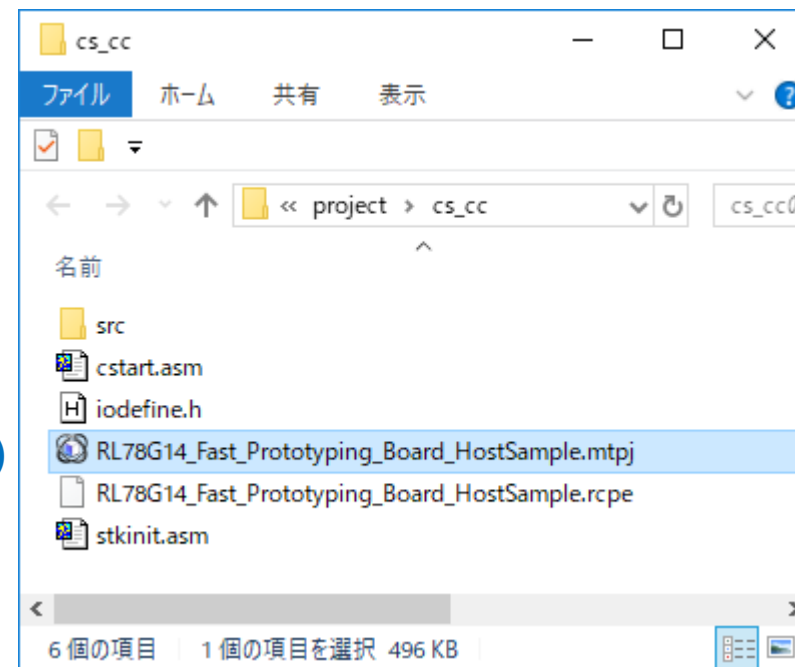
CS+でプロジェクトを開く

3. 「Bluetooth® Low Energy プロトコルスタック Fast Prototyping Board ホストサンプル」(R01AN4834)の圧縮ファイルを解凍し、下記フォルダを開きます。
RL78G14_Fast_Prototyping_Board_HostSample¥project¥cs_cc
4. プロジェクト
RL78G14_Fast_Prototyping_Board_HostSample.mtpjをダブルクリックしCS+を起動します。

RL78/G14 FPBには、E2エミュレータLite相当のエミュレータサーキットが搭載されていますので、デバッグ・ツールはRL78 E2 Liteに設定しています。

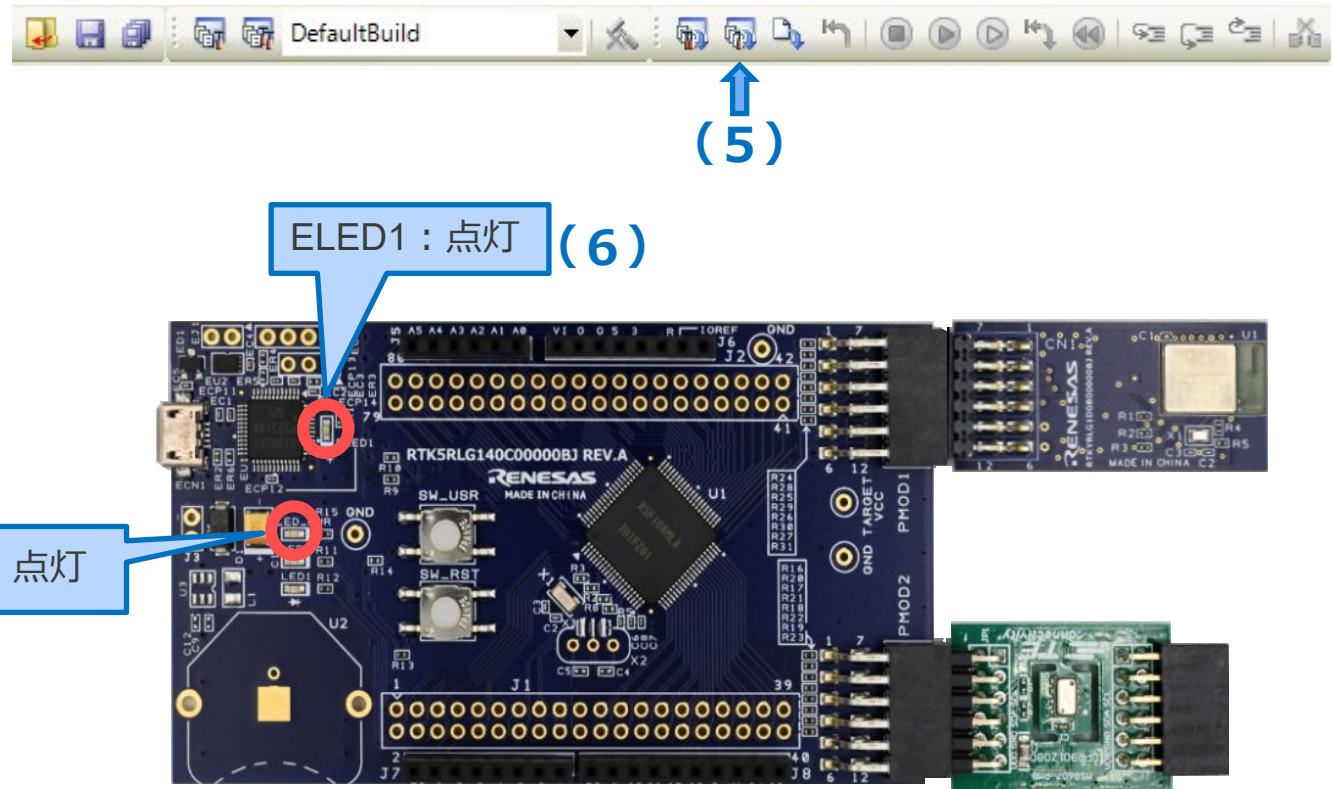
- (3) RL78G14_Fast_Prototyping_Board_HostSample¥project¥cs_cc

(4)



プログラムのダウンロード

5. プログラムをビルドし、RL78/G14 FPBにプログラムをダウンロードします。
6. ELED1が点灯、LED_PWRが点灯します。



プログラムの解説

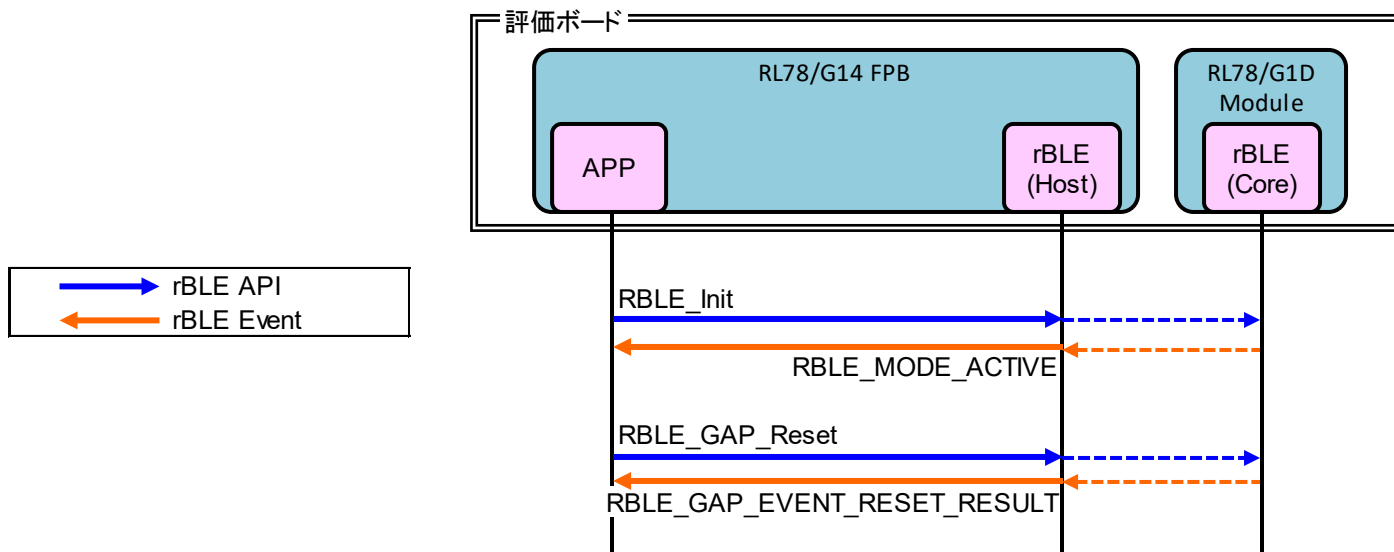
BLEプロトコルスタックの rBLE API と rBLE イベント

■ rBLE API

- Bluetooth Low Energy通信に必要な機能を実行するためのAPIです。アプリケーションからrBLE APIを呼び出すことでBLEプロトコルスタックの機能呼び出しBluetooth Low Energy通信を行うことができます。

■ rBLE イベント

- BLEプロトコルスタックの各機能の実行結果が通知されます。rBLEイベントは、rBLE APIの実行結果によるイベント通知や、Bluetooth Low Energy通信で発生したイベント通知があります。



モデム構成におけるHost MCUプログラムの動作

■ 周辺機能初期化

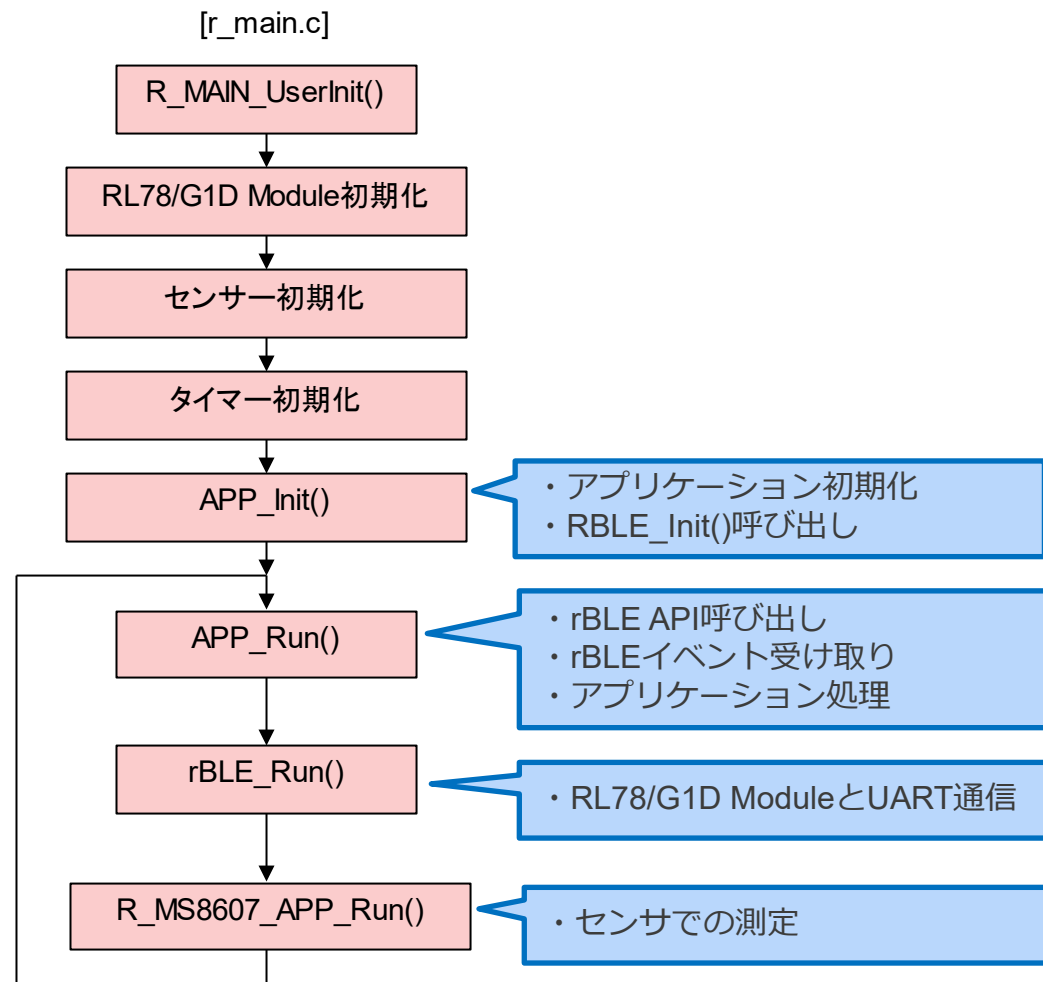
- 周辺機能の初期化を順番に行います。

■ アプリケーション初期化

- APP_Init()は、RBLE_Init()を呼び出しrBLE APIやrBLEイベントを使用できるようにします。

■ メインループ

- APP_Run()は、Bluetooth Low Energy通信に必要なrBLE APIの呼び出しやrBLEイベントの受け取りと、アプリケーション処理をシーケンシャルに実行します。
- rBLE_Run()は、UARTでRL78/G1D Moduleと通信します。rBLE APIやrBLEイベントは、RL78/G1D ModuleとUARTで通信できるように各APIやイベントに対応したパケット形式に変換されて通信します。
- R_MS8607_APP_Run()は、センサで測定したデータを取得します。



rBLEイベントの受け取り方

■ rBLEイベントの受け取り

- rBLEイベントはコールバック関数で受け取ります。BLEプロトコルスタックからrBLEイベントを受け取るためには、コールバック関数の準備と登録を行います。
- 以下の例は、RBLE_GAP_Reset APIでGAPとSMのコールバック関数の登録、GAPコールバック関数(APP_GAP_CallBack)でブロードキャスト(アドバタイズ)とコネクションのrBLEイベントを受け取るコードを示しています。

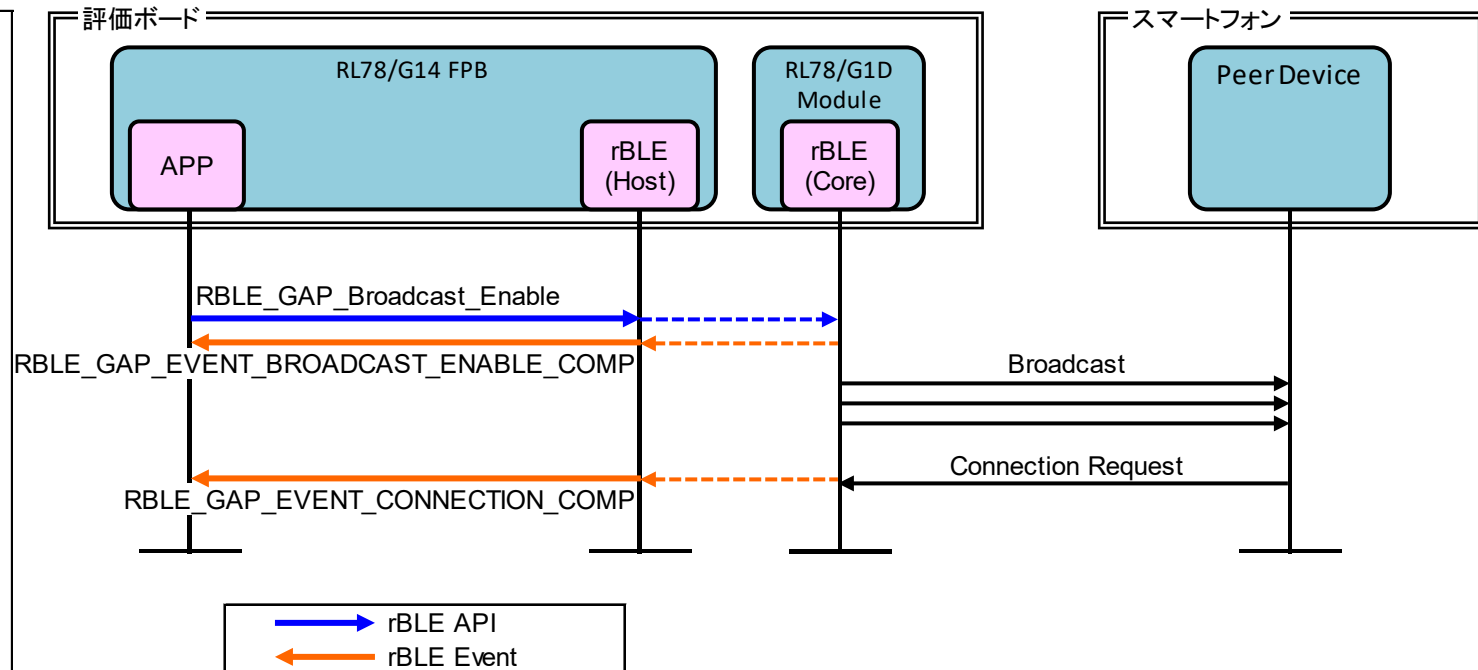
[app.c]から抜粋

```
static RBLE_STATUS APP_GAP_Reset_Command( void )
{
    ret_status = RBLE_GAP_Reset( &APP_GAP_CallBack, &APP_SM_CallBack );
    return( ret_status );
}

static void APP_GAP_CallBack(RBLE_GAP_EVENT *event)
{
    switch( event->type ) {
        case RBLE_GAP_EVENT_RESET_RESULT:
            APP_GAP_Reset_Result(event);
            break;

        case RBLE_GAP_EVENT_OBSERVATION_ENABLE_COMP:
            break;

        case RBLE_GAP_EVENT_CONNECTION_COMP:
            break;
    }
}
```



アドバタイズ

アドバタイズの実行

- RL78/G14 FPBでプログラムを実行して、アドバタイズが送信されているかどうかスマートフォンで確認します。

1. CS+でダウンロードしたプログラムを実行します。
2. LED0が点滅します。

※ Androidスマートフォンの場合 → ページ23へ

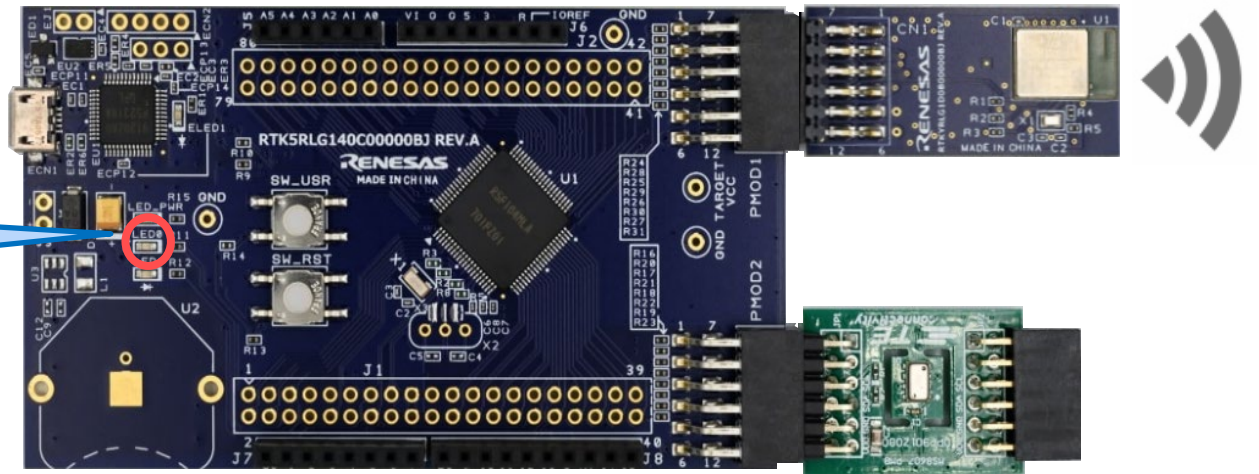
※ iOSスマートフォンの場合 → ページ25へ



(1) ↑

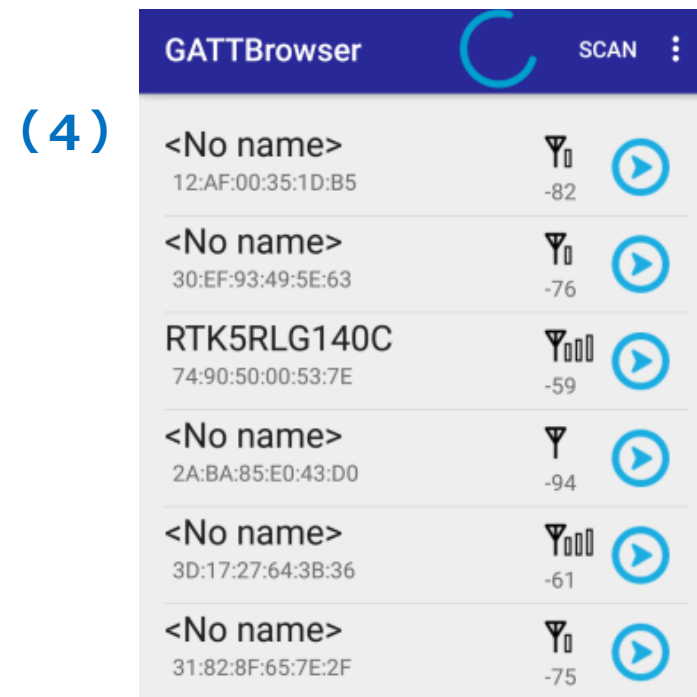
(2)

LED0 : 点滅



アドバタイズの確認 : Android GATTBrowserの実行

3. Androidのスマートフォンで、GATTBrowserを起動します。
4. 自動的にスキャンが始まり、アドバタイズを送信しているデバイスの一覧が表示されます。



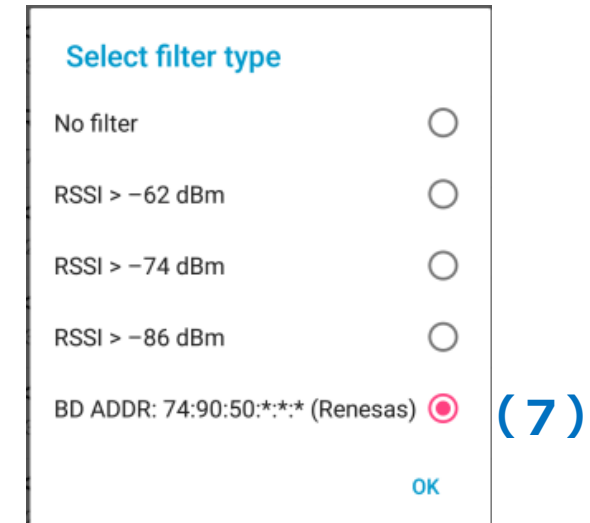
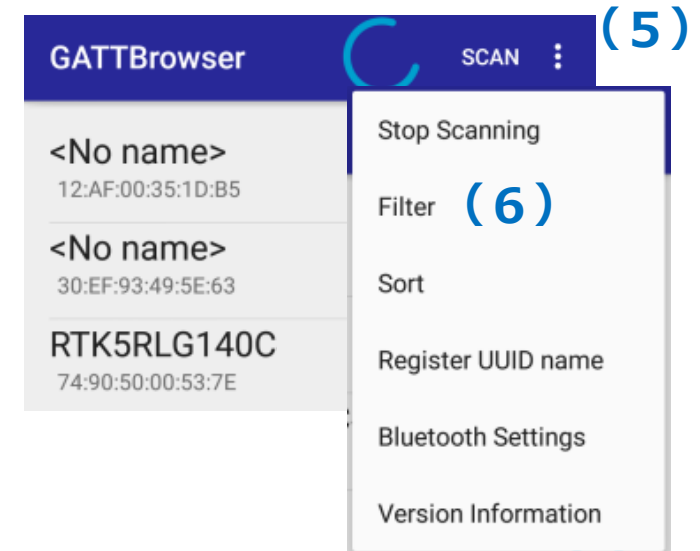
アドバタイズの確認：Android フィルタの設定

Android

- 周囲で送信されているアドバタイズが多い場合、目的のアドバタイズを見つけやすくするためにフィルタを設定します。

5. 右上の「☰」アイコンをタップします。
6. 「Filter」 をタップします。
7. 「BD ADDR: 74:90:50:*:*」を選択して、「OK」をタップします。
8. RenesasのBDアドレスを持つアドバタイズのみが表示されます。

→ ページ28 「コネクション」へ



アドバタイズの確認 : iOS GATTBrowserの実行

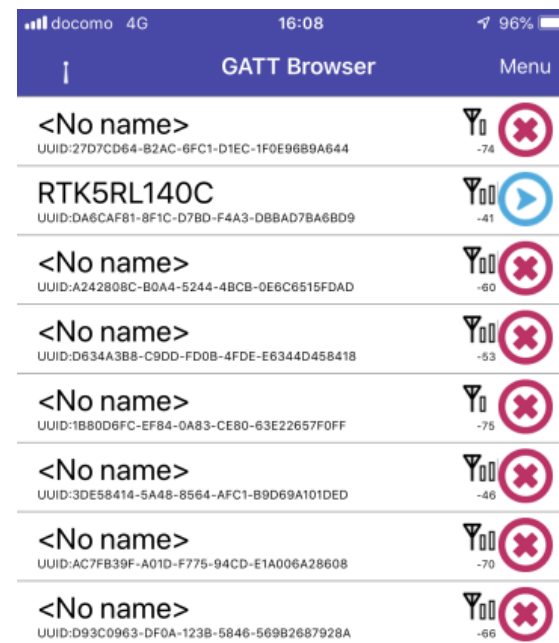
3. iOSのスマートフォンで、GATTBrowserを起動します。
4. 自動的にスキャンが始まり、アドバタイズを送信しているデバイスの一覧が表示されます。

(3)



iOS

(4)

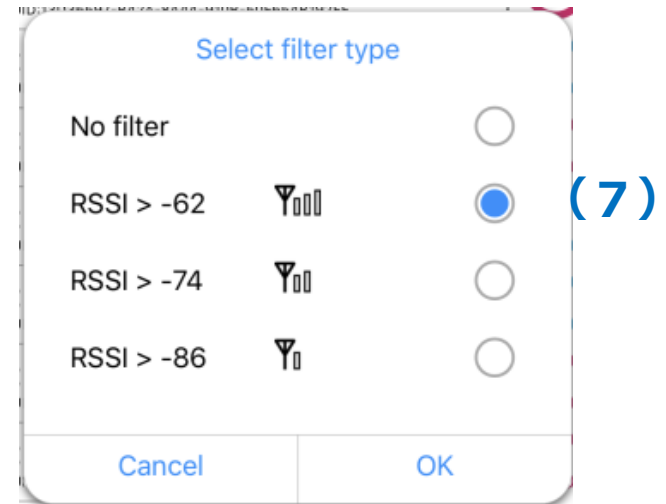
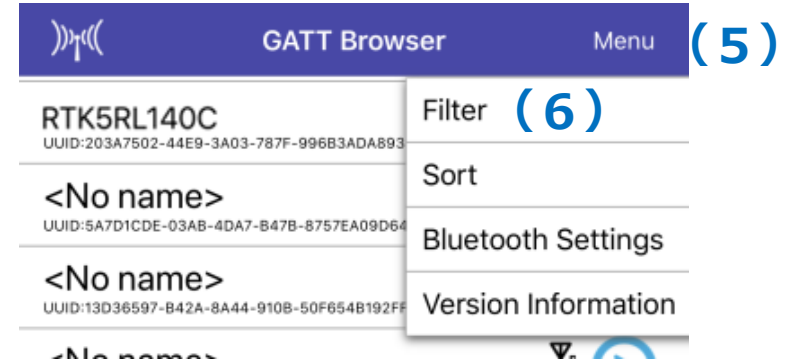


アドバタイズの確認 : iOS フィルタの設定

- 周囲で送信されているアドバタイズが多い場合、目的のアドバタイズを見つけやすくするためにフィルタを設定します。

5. 右上の「Menu」アイコンをタップします。
6. 「Filter」をタップします。
7. 「RSSI>-62」を選択して、「OK」をタップします。
8. 近くの電波強度の強いアドバタイズのみが表示されます。

iOS



アドバタイズの確認：iOS ローカルネームの確認

- iOSでは、Bluetoothデバイス名をキャッシュするため正しい名前が表示されない場合があります。また、BDアドレスに独自のUUIDを割り当てるためBDアドレスでは機器を識別できません。このような場合、iOSではアドバタイジングデータを参照して目的の機器を見つけます。

9. 目的のデバイスが見つからない場合、デバイス名の上でタップして、アドバタイジングデータを表示します。
10. 「LocalName」を参照し、目的の機器を見つけます。

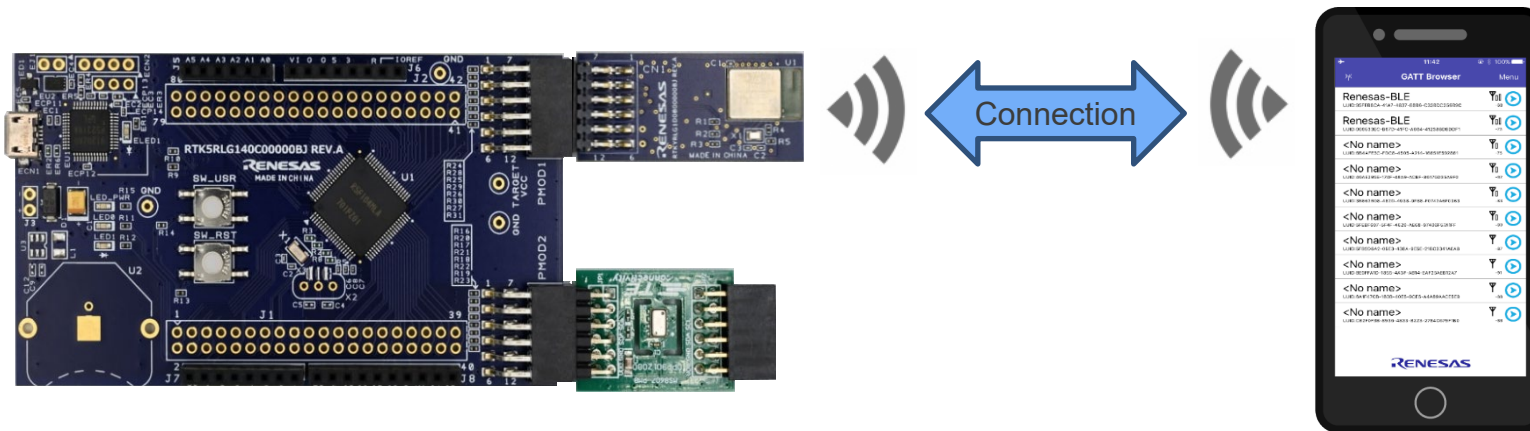
iOS

(9) Renesas UUID:203A7502-44E9-3A03-787F-996B3ADA893D	 
(10) <u>LocalName: RTK5RLG140C</u> ManufactureData: no data Service Data: no data Service UUIDs: no data Overflow Service UUIDs: no data TxPower Level: no data Is connectable: Yes Solicited Service UUIDs: no data	
<No name> UUID:5A7D1CDE-03AB-4DA7-B47B-8757EA09D648	 
<No name> UUID:13D36597-B42A-8A44-910B-50F654B192FF	 
<No name> UUID:D535E49F-54EB-958E-F66F-26F4981E29DA	 

コネクション

コネクション

- スマートフォンと評価ボードをBluetooth Low Energyで接続します。



コネクションパラメータの確認

- スマートフォンと接続した際に、スマートフォンから設定されるコネクションパラメータを確認します。

1. 停止ボタンを押して、プログラムを停止します。
2. app.cを開き、「684行目」にイベントを設定します。



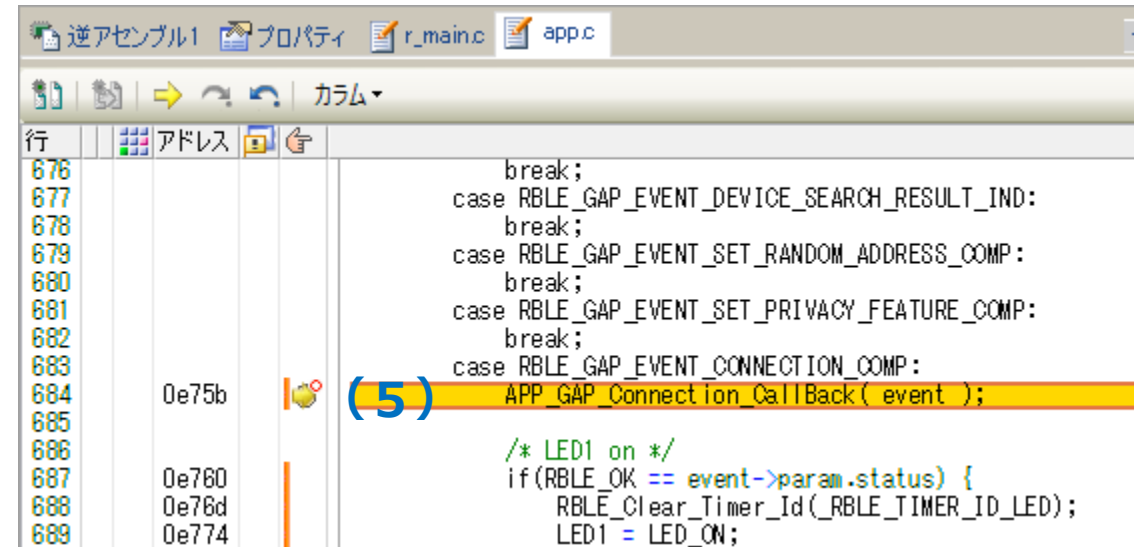
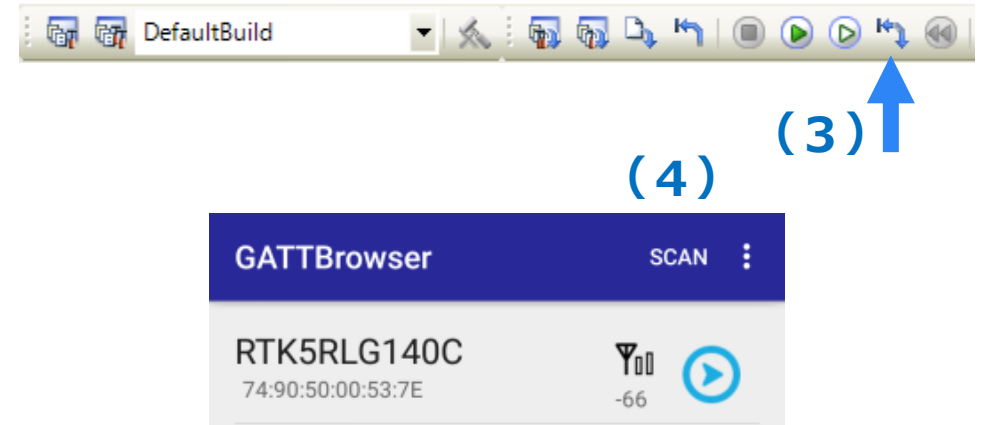
(1)

```
逆アセンブル1 | プロパティ | r_main.c | app.c
カラム
行 | アドレス
676 | | break;
677 | | case RBLE_GAP_EVENT_DEVICE_SEARCH_RESULT_IND:
678 | | break;
679 | | case RBLE_GAP_EVENT_SET_RANDOM_ADDRESS_COMP:
680 | | break;
681 | | case RBLE_GAP_EVENT_SET_PRIVACY_FEATURE_COMP:
682 | | break;
683 | | case RBLE_GAP_EVENT_CONNECTION_COMP:
684 | | APP_GAP_Connection_Callback( event );
685 | |
686 | | /* LED1 on */
687 | | if(RBLE_OK == event->param.status) {
688 | |     RBLE_Clear_Timer_Id(_RBLE_TIMER_ID_LED);
689 | |     LED1 = LED_ON;
690 | | }
691 | | break;
692 | | case RBLE_GAP_EVENT_CONNECTION_CANCEL_COMP:
693 | | break;
694 | | case RBLE_GAP_EVENT_DISCONNECT_COMP:
695 | |     APP_GAP_Disconnection_Callback( event );
696 | |
697 | | /* LED1 and LED2 off */
698 | | RBLE_Clear_Timer_Id(_RBLE_TIMER_ID_LED);
699 | | LED1 = LED_OFF;
```

コネクションパラメータの確認

- 「CPUリセット後、プログラムを実行」ボタンを押して、プログラムを再実行します。
- GATTBrowserの「SCAN」をタップして自デバイスを見つけ、デバイス名の右端にある「▶」アイコンをタップします。
- プログラムがイベントを設定した箇所で停止します。

これで、スマートフォンと評価ボードのコネクションが完了しました。



コネクションパラメータ確認

(6)

6. CS+のローカル変数のウインドウで、
RBLE_GAP_EVENT_CONNECTION_COMPイベント
で通知されたパラメータを確認します。

- **conhdl** : コネクションハンドル
リモートデバイス(スマートフォン)との接続を識別する番号
- **peer_addr_type** : BDアドレスタイプ
0: パブリックアドレス
1: ランダムアドレス
- **peer_addr** : BDアドレス
リモートデバイス(スマートフォン)のBDアドレス

名前	値	型情報(バイト数)
event	64936	RBLE_GAP_EVENT *(2)
#event		- RBLE_GAP_EVENT(72)
(#event).type	20	RBLE_GAP_EVENT_TYPE(1)
(#event).reserved	0	uint8_t(1)
(#event).param		- union...
(#event).param.status	0	RBLE_STATUS(1)
(#event).param.reset_result		- struct...
(#event).param.set_sec_req		- struct...
(#event).param.get_dev_ver		- struct...
(#event).param.get_wlst_size		- struct...
(#event).param.get_remote_dev_name		- struct...
(#event).param.get_remote_dev_info		- struct...
(#event).param.dev_search_result		- struct...
(#event).param.rpa_resolved		- struct...
(#event).param.set_rand_adr		- struct...
(#event).param.conn_comp		- struct...
(#event).param.conn_comp.connect_info		- RBLE_CONNECT_INFO(20)
(#event).param.conn_comp.connect_info.status	0	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved	0	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.conhdl	0	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.peer_addr_type	0	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.peer_addr		- RBLE_BD_ADDR(6)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved2	150	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.con_interval	39	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.con_latency	0	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.sup_to	2000	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.clk_accuracy	3	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved3	184	uint8_t(1)

コネクションパラメータ確認

(6)

- **con_interval** : コネクションインターバル
接続通信の間隔[ms]
= 値 x 1.25[ms]
- **con_latency** : スレーブレイテンシー
スレーブデバイスが接続通信を連続でスキップできる回数
- **sup_to** : スーパービジョンタイムアウト
リモートデバイスの応答がなくなり切断されたとみなす時間[ms]
= 値 x 10[ms]
- **clk_accuracy** : マスタクロック精度
 - 0: 500 [ppm]
 - 1: 250 [ppm]
 - 2: 150 [ppm]
 - 3: 100 [ppm]
 - 4: 75 [ppm]
 - 5: 50 [ppm]
 - 6: 30 [ppm]
 - 7: 20 [ppm]

ローカル変数

表記(N) Hex インコード(C)

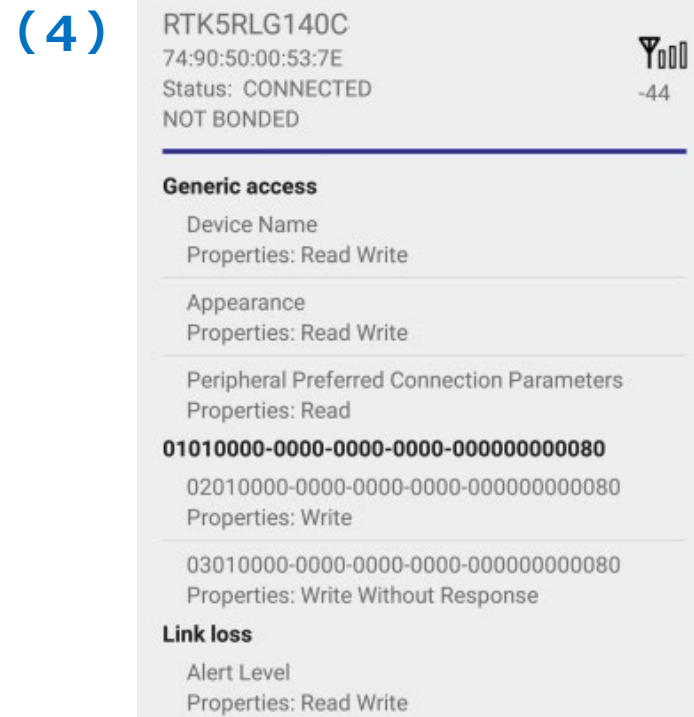
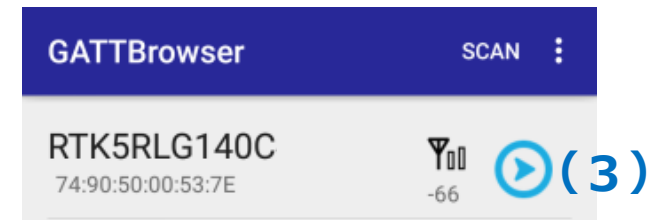
カレント

名前	値	型情報(バイト数)
event	64936	RBLE_GAP_EVENT *(2)
*event		- RBLE_GAP_EVENT (72)
(#event).type	20	RBLE_GAP_EVENT_TYPE(1)
(#event).reserved	0	uint8_t(1)
(#event).param		- union...
(#event).param.status	0	RBLE_STATUS(1)
(+)(#event).param.reset_result		- struct...
(+)(#event).param.set_sec_req		- struct...
(+)(#event).param.get_dev_ver		- struct...
(+)(#event).param.get_wlst_size		- struct...
(+)(#event).param.get_remote_dev_name		- struct...
(+)(#event).param.get_remote_dev_info		- struct...
(+)(#event).param.dev_search_result		- struct...
(+)(#event).param.rpa_resolved		- struct...
(+)(#event).param.set_rand_addr		- struct...
(#event).param.conn_comp		- struct...
(#event).param.conn_comp.connect_info		- RBLE_CONNECT_INFO(20)
(#event).param.conn_comp.connect_info.status	0	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved	0	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.conhdl	0	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.peer_addr_type	0	uint8_t(1)
(+)(#event).param.conn_comp.connect_info.peer_addr		- RBLE_BD_ADDR(6)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved2	150	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.con_interval	39	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.con_latency	0	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.sup_to	2000	uint16_t(2)
(#event).param.conn_comp.connect_info.clk_accuracy	3	uint8_t(1)
(#event).param.conn_comp.connect_info.reserved3	184	uint8_t(1)

コネクションの確立

■ 次章のセンサデータ送信を実行するため、プログラムを再実行しスマートフォンと接続した状態にします。

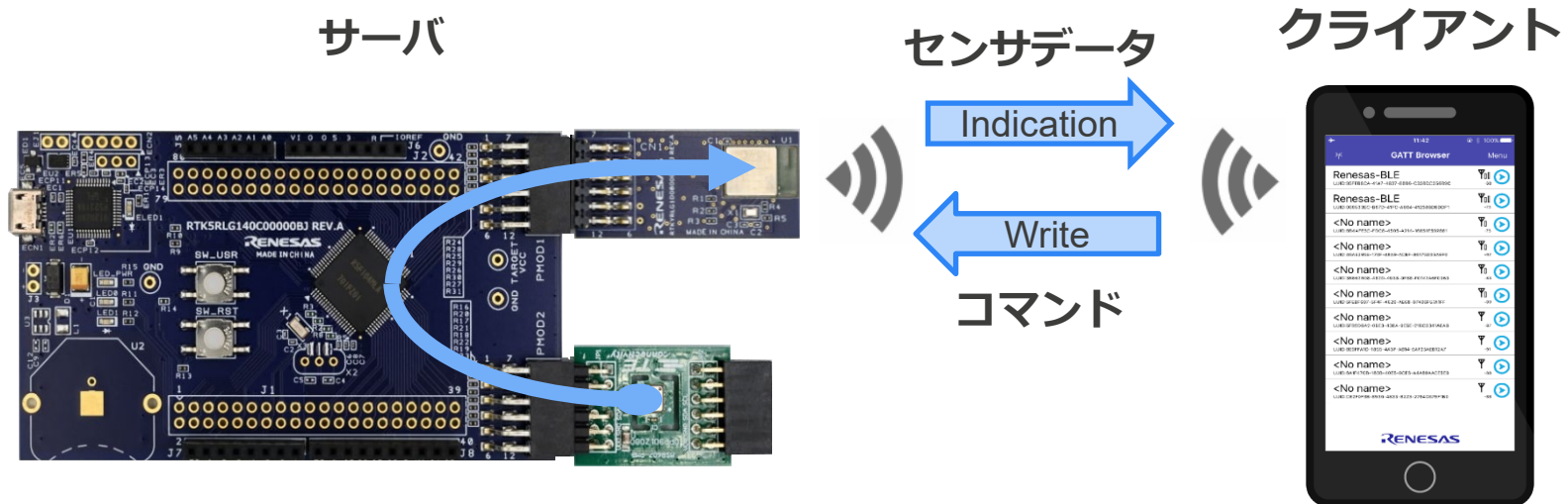
1. app.cの「684行目」に設定したイベント（Page 30）を削除します。
2. 「CPUリセット後、プログラムを実行」ボタンを押して、プログラムを再実行します。
3. GATTBrowserで自デバイスをスキャンして、デバイス名の右端にある「▶」アイコンをタップします。
4. 接続が完了して、評価ボードが持つサービスの一覧が表示されます。



センサデータ送信

センサデータ送信

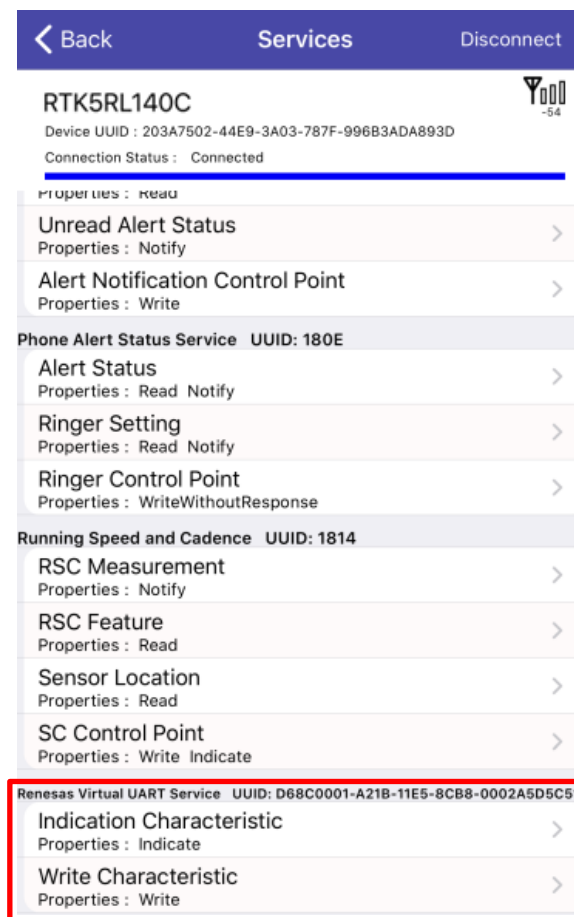
- スマートフォンから評価ボードにコマンドを送信します。
- 評価ボードからスマートフォンにセンサデータを送信します。



汎用双方向通信サービス

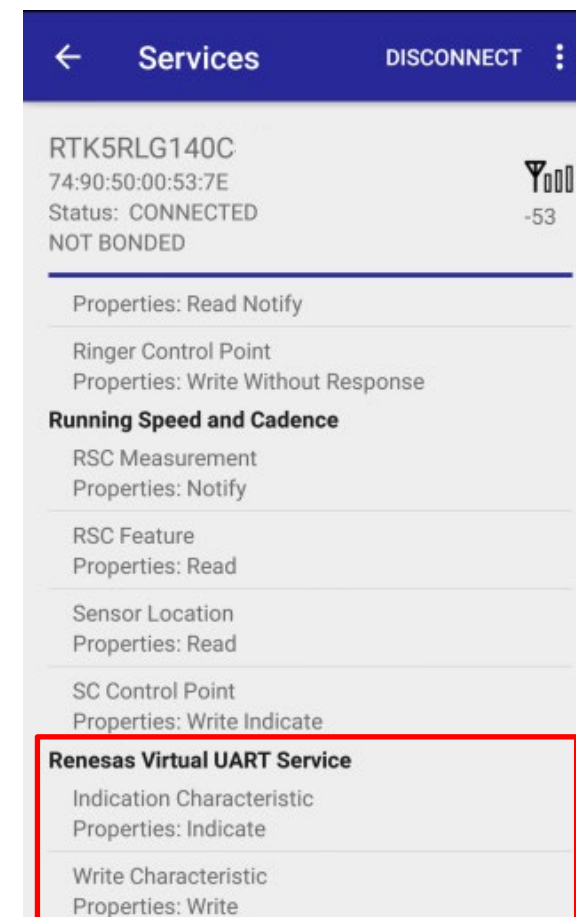
1. GATTBrowserのサービス一覧を一番下までスクロールして、汎用双方向通信サービス(Renesas Virtual UART Service)を表示します。

iOS



(1)

Android



汎用双方向通信データベース仕様

■ サービスの宣言

■ Indication characteristic サーバからクライアント への送信

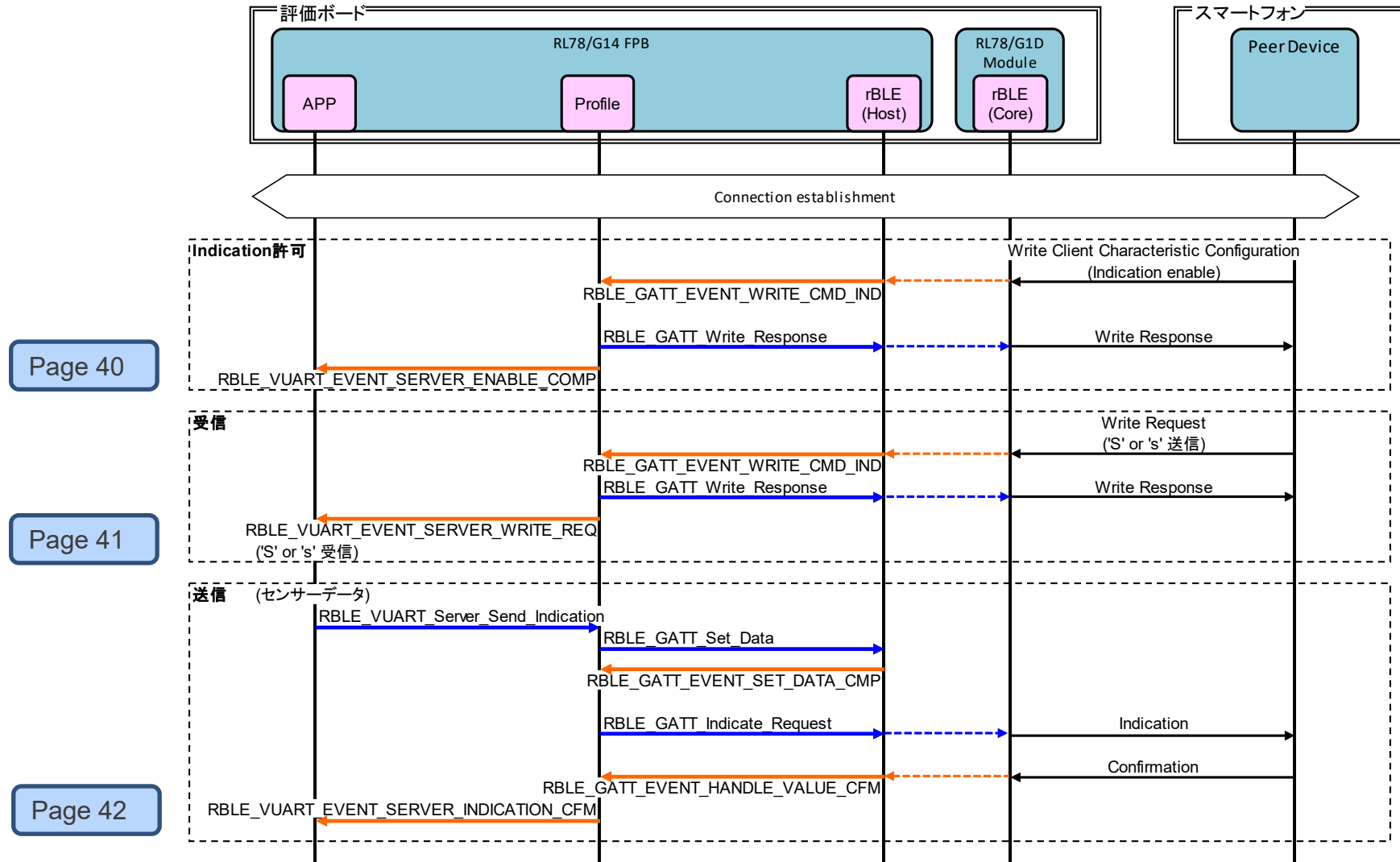
■ Write characteristic クライアントからサーバ への送信



アトリビュート ハンドル	アトリビュート タイプ	アトリビュート バリュー
0x0086	Primary Service Declaration (0x2800)	UUID: 0xD68C0001-A21B-11E5-8CB8-0002A5D5C51B
0x0087	Characteristic Declaration (0x2803)	UUID: 0xD68C0002-A21B-11E5-8CB8-0002A5D5C51B Property: Indicate(0x20) Type: Characteristic Declaration
0x0088	Indication Value	本Characteristicにデータを設定後、Indicationを送信することで、サーバからクライアントへの文字送信を行います。一度に送信可能な文字数は、最大20文字です。
0x0089	Client Characteristic Configuration Descriptor※1 (0x2902)	上記Indicationの有効・無効をClientから制御します。 0x0000: Indications disabled 0x0002: Indications enabled
0x008A	Characteristic Declaration (0x2803)	UUID: 0xD68C0003-A21B-11E5-8CB8-0002A5D5C51B Property: Write(0x08) Type: Characteristic Declaration
0x008B	Write Value	本CharacteristicにWrite Requestで文字を書き込むことにより、クライアントからサーバへの文字送信を行います。一度に送信可能な文字数は、最大20文字です。

※1 : Client Characteristic Configuration Descriptorは、CCCDと略します。

汎用双方向通信サービス Write/Indicationシーケンス



CCCDへIndication許可を設定

2. Indication Characteristicをタップします。
3. Indication許可ボタンをタップします。

iOS



RTK5RL140C

Device UUID : 203A7502-44E9-3A03-787F-996B3ADA893D
Connection Status : Connected

Indication Characteristic

UUID : D68C0002-A21B-11E5-8CB8-0002A5D5C51B

(3)

Enable Indication

Disable Indication

Descriptors

0

Client Characteristic Configuration

Properties

Indicate

Android

Renesas Virtual UART Service

Indication Characteristic (2)

Properties: Indicate

Write Characteristic

Properties: Write

RTK5RLG140C

74:90:50:00:53:7E
Status: CONNECTED
NOT BONDED

Indication Characteristic

d68c0002-a21b-11e5-8cb8-0002a5d5c51b
Properties: (0x20) Indicate

(3)

Indication Off

Indication On

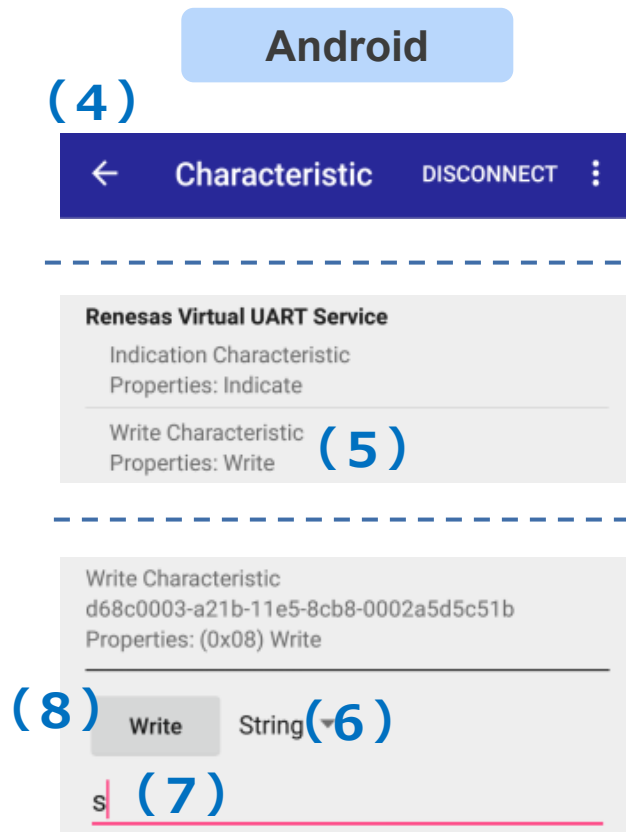
Descriptors

name: Client Characteristic Configuration
uuid: 00002902-0000-1000-8000-00805f9b34fb
properties: 0
value: 00 00

センサデータ送信開始コマンドを送信 評価ボードはコマンドを受信

- GATTBrowser左上の「戻るアイコン」でサービス一覧へ戻ります。
- Write Characteristicをタップします。
- iOSは「Text」、Androidは「String」に設定します。
- 文字の「s」を入力します。
- 「Write」ボタンをタップします。
- 評価ボードは、「s」を受信するとセンサの測定と測定データの送信を開始します。

評価ボード上のLEDが次の状態になります。
LED0：点灯
LED1：点滅



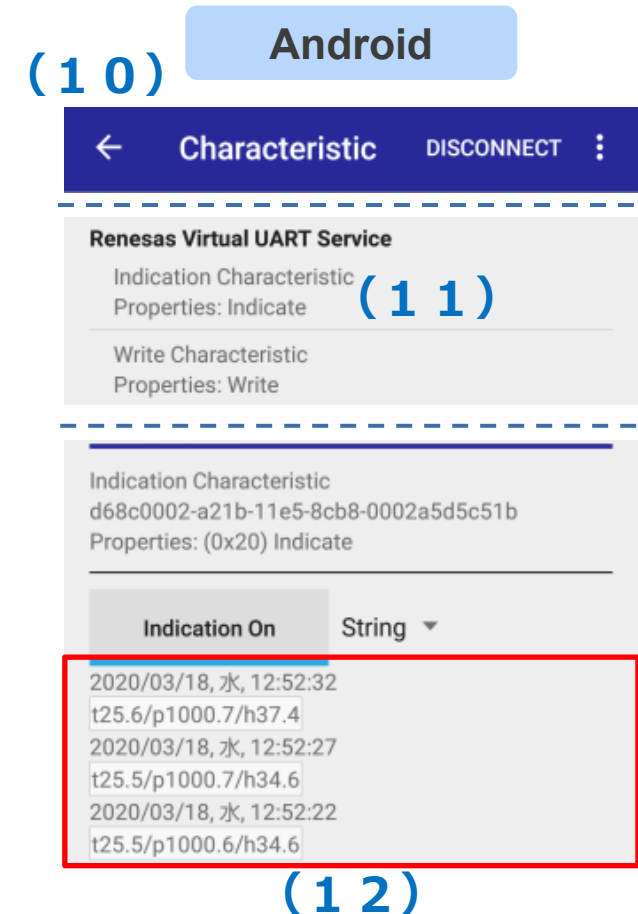
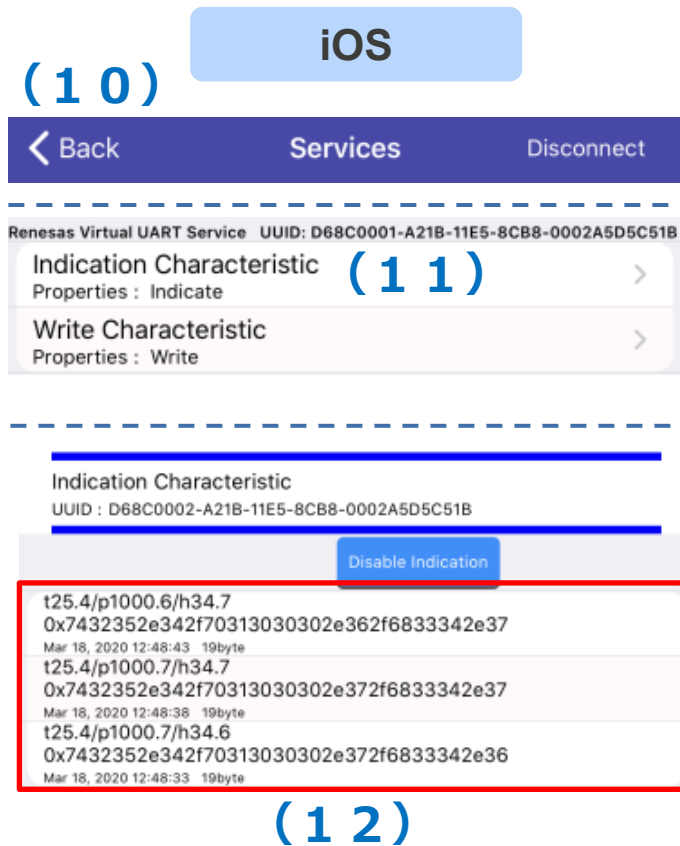
評価ボードからセンサデータ送信 GATTBrowserで表示

10. GATTBrowser左上の「戻るアイコン」でサービス一覧へ戻り、Indication Characteristicを表示します。
11. Indication Characteristicをタップします。
12. 評価ボードは5秒ごとに測定したセンサデータを送信し、GATTBrowserはスマートフォンで受信した測定データを表示します。

■ センサデータ・フォーマット

例) t25.4/p1000.6/h34.7

t : temperature : 温度 (°C)
p: pressure : 圧力 (hPa)
h: humidity : 湿度 (%)



汎用双方向通信APIの確認

- CS+のアクションイベントを使用して、評価ボードでデータ通信を確認します。
- データ通信のAPIとイベントは、主に次の3つです。
 - **送信API**
RBLE_VUART_Server_Send_Indication()
 - サーバ(評価ボード)からクライアント(スマートフォン)へデータ送信を行います。
 - **送信完了イベント**
RBLE_VUART_EVENT_SERVER_INDICATION_CFM
 - APP_GPCS_CallBack()のイベントとして、データ送信の完了が通知されます。
 - **受信イベント**
RBLE_VUART_EVENT_SERVER_WRITE_REQ
 - APP_GPCS_CallBack()のイベントとして、データ受信が通知されます。

アクションイベントの設定 (1)

1. CS+プロジェクト・ツリーの「r_ms8607_app.c」をダブルクリックして開きます。

2. "260行目"のRBLE_VUART_Server_Send_Indication()の上で右クリックして、メニューから「アクション・イベントの登録」を選択します。

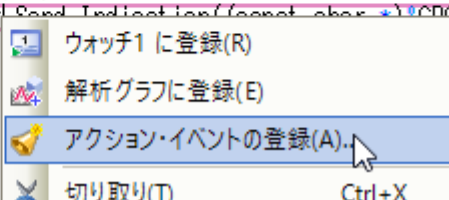
3. 「アクション・イベント」ダイアログの「変数式」に下記構造体メンバを入力します。
GPCS_data.sbuf

4. 「OK」ボタンを押します。

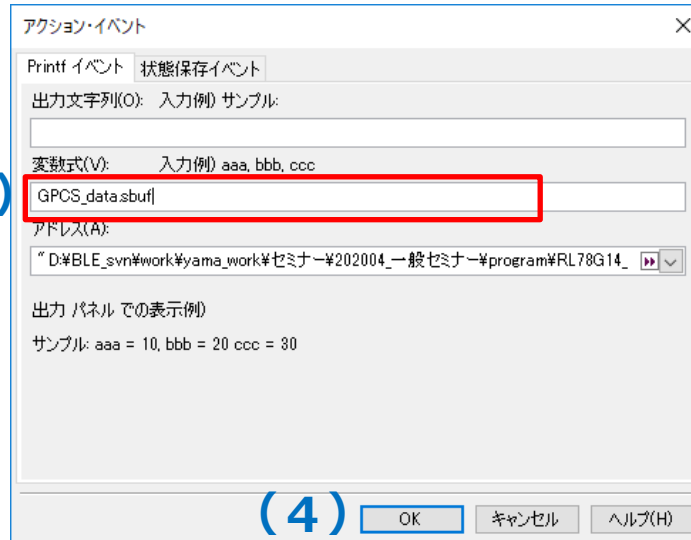
(1)

```
251 | void R_MS8607_APP_Send_Data(void)
252 | {
253 |     RBLE_STATUS status;
254 |
255 |     if (GPCS_data.indication_cfm == 0)
256 |     {
257 |         GPCS_data.indication_cfm = 1; /* Confirmation reception is required. */
258 |
259 |         /* Send data by GPCS(VUART) */
260 |         status = RBLE_VUART_Server_Send_Indication((const char *)GPCS_data.sbuf[0],
261 |
262 |     }
263 |     else
264 |     {
265 |         status = RBLE_OK;
266 |     }
```

(2)



(3)



(4)

アクションイベントの設定 (2)

5. CS+プロジェクト・ツリーの「app.c」をダブルクリックして開きます。
6. "1130行目"のcb_func.cb_receive_data()にアクションイベントを設定し、「変数式」に下記構造体メンバを入力して「OK」ボタンを押します。
event->param.server_write_req.value
7. "1141行目"のcb_func.cb_confirmation()にアクションイベントを設定し、「出力文字列」に下記文字入力します。
CFM
「変数式」を空欄にして「OK」ボタンを押します。

```
1095 | 0ea6b | /* ----- General Purpose Communicaiton -----  
1096 | 0ea6b | static void APP_GPCS_Callback( RBLE_VUART_EVENT *event )  
1097 | 0ea6f | {  
1098 | 0ea6f |     switch(event->type)  
1099 | 0ea6f |     {  
1100 | 0ea6f |         case RBLE_VUART_EVENT_SERVER_ENABLE_CMP:  
1101 | 0ea85 |             APP_GPCS_Server_Enable_CMP(event);  
1102 | 0ea85 |             break;  
1103 | 0ea85 |         case RBLE_VUART_EVENT_SERVER_WRITE_REQ:  
1104 | 0ea8c |             APP_GPCS_Server_Write_REQ(event);  
1105 | 0ea8c |             break;  
1106 | 0ea8c |         case RBLE_VUART_EVENT_SERVER_INDICATION_CFM:  
1107 | 0ea93 |             APP_GPCS_Server_Indication_CFM(event);  
1108 | 0ea93 |             break;  
1109 | 0ea93 |         default:  
1110 | 0ea93 |             break;  
1111 | 0ea93 |     }  
1112 | 0ea93 | }  
-----  
1127 | 0eaa7 | static BOOL APP_GPCS_Server_Write_REQ(RBLE_VUART_EVENT *event)  
1128 | 0eaa7 | {  
1129 | 0eaa7 |     #ifdef USE_SENSOR  
1130 | 0eaad |     (6) cb_func.cb_receive_data((uint8_t *)event->param.server_write_req.value,  
1131 | 0eaad |                               event->param.server_write_req.len);  
1132 | 0eaad |     #else  
1133 | 0eaad |         /* do nothing */  
1134 | 0eaad |     #endif  
1135 | 0eaad |     return( TRUE );  
1136 | 0eac2 | }  
1137 | 0eac5 | static BOOL APP_GPCS_Server_Indication_CFM(RBLE_VUART_EVENT *event)  
1138 | 0eac9 | {  
1139 | 0eac9 |     #ifdef USE_SENSOR  
1140 | 0eac9 |     (7) cb_func.cb_confirmation();  
1141 | 0eacd |     #else  
1142 | 0eacd |         app_gpcs_cfm = 0;  
1143 | 0eacd |     #endif  
1144 | 0eacd |     return( TRUE );  
1145 | 0eacd | }  
1146 | 0ead7 |  
1147 | 0eada | }
```

データ通信の動作確認

- CS+で「CPUリセット後、プログラムを実行」ボタンを押して、プログラムを再実行します。
- GATTBrowserで接続します。
- Indication Characteristicで、Indicationを許可します。
- Write Characteristicで、文字の「s」を入力して、「Write」ボタンをタップします。
- CS+の出力ウィンドウに、アクションイベントの文字列(データ通信ログ)が表示されます。

・センサを制御するソースコード

センサドライバ

```
RL78G14_Fast_Prototyping_Board_HostSample¥HostSample¥Platform¥driver¥ms8607  
r_ms8607.c  
r_ms8607.h
```

センサアプリケーション

```
RL78G14_Fast_Prototyping_Board_HostSample¥HostSample¥rBLE¥sample_app  
r_ms8607_app.c  
r_ms8607_app.h
```



(8)↑

```
出力  
event->param.server_write_req.value="s"(-)↓ (1 2)  
GPCS_data.sbuf="t25.8/p898.6/h27.3"(-)↓  
CFM_↓  
GPCS_data.sbuf="t25.8/p898.6/h27.4"(-)↓  
CFM_↓  
GPCS_data.sbuf="t25.8/p898.6/h27.4"(-)↓  
CFM_↓  
GPCS_data.sbuf="t25.8/p898.6/h27.4"(-)↓  
CFM_↓  
[EOF]
```

最後に

- 本セミナーで使用したボードは、マルツオンライン、チップワンストップ等の通販サイトで購入できます。ボードを購入して、さらにBluetooth Low Energyの動作を試してみましよう。
- RL78/G14 Fast Prototyping Board (RL78/G14 FPB)
https://www.renesas.com/jp/ja/buy-sample/check-inventory/result?show_price=1&partno=RTK5RLG140C00000BJ&exact=1
- RL78/G1D BLE Module Expansion Board (RL78/G1D Module)
https://www.renesas.com/jp/ja/buy-sample/check-inventory/result?show_price=1&partno=RTKYRLG1D0B00000BJ&exact=1
- TE Connectivity PMOD_MS8607 (圧力、湿度、温度センサ) (Part Number : DPP901Z000)
<https://www.te.com/jpn-ja/product-DPP901Z000.html>

[Renesas.com](https://www.renesas.com)